

# ぼくのかんがえたさいきょうのとうあん

にーと

作成日 2020年7月19日

## 1

$$A := \begin{pmatrix} 1+a & a & -2a \\ -a & 1-a & 2a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(1)  $A$  の固有値を求める.

3行目に2つの0があるのでこの行で余因子展開を行う.

$$\begin{aligned} |A - \lambda E| &= \begin{vmatrix} 1+a-\lambda & a & -2a \\ -a & 1-a-\lambda & 2a \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (1-\lambda) \begin{vmatrix} 1+a-\lambda & a \\ -a & 1-a-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (1-\lambda) ((1-\lambda+a)(1-\lambda-a) + a) \\ &= (1-\lambda)^3 \end{aligned}$$

ゆえに固有値は,  $\lambda = 1$ .

(2)  $A$  を対角化せよ.

$Ax = \lambda x$ , すなわち  $(A - \lambda E)x = \mathbf{0}$  を考えよう.  $x = (x, y, z)$  とおき固有値  $\lambda = 1$  に対する固有ベクトルを求める. すなわち,

$$\begin{pmatrix} a & a & -2a \\ -a & -a & 2a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

をとけば良い. <sup>\*1</sup>

---

<sup>\*1</sup> saitama\_190821.pdf のコピペなので, 行列を書くのがぜんぜんしんどくない. 楽だ. ただし LaTeX の勉強になるかどうかといえ  
ば, 全くならないといえる. どちらかというと Vim の勉強ということにする.

この連立方程式は  $x + y - 2z = 0$  と同値である. 連立方程式の自由度は 2 であるから,  $s, t \in \mathbf{R}$  の 2 つの自由変数を用いる.  $y = s, z = t$  とすると,  $x = -s + 2t$  である. よって, 解は次のように表せる.

$$\mathbf{x} := \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

固有空間の次元が 2 であることから, 残念ながら対角化は不可能である.

## 2

次の行列  $A$  による線形写像  $f$  を考え, その核及び像の基底を求めよ.

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 7 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

また行列がよ ( ' · · · )

というわけで, 下書きなしで書いていく. (追記:無理でした ( ' · · · )

まず  $\text{Ker}(f)$  を求める.  $\text{Ker}(f)$  は次の方程式の解空間である.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 7 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

係数行列に対して, 以下のように行基本変形を繰り返していく.

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 7 & 8 \end{pmatrix} \\ & \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix} \\ & \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

よって次の連立方程式の解空間が求めたい  $f$  の核である.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

解の自由度は 2 であるから, 自由変数を 2 個用いて  $x_1 = s, x_2 = t$  とおくと,

$$\text{Ker}(f) = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

次に  $\text{Im}(f)$  の基底を求める。  $\text{Ker}(f)$  の次元が 2 であるから、  $\dim(\text{Im}(f)) = \dim \mathbf{R}^4 - \dim \text{Ker}(f) = 4 - 2 = 2$  である。

例えば、  $\mathbf{R}^4 \setminus \text{Ker}(f) \ni \mathbf{a}, \mathbf{b}$  を

$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

と選べば、

$$f(\mathbf{a}) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, f(\mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

は  $\text{Im}(f)$  の基底をなす。

### 3

計算せよ。

(1)

$$\int_0^{\infty} x e^{-nx} dx = \frac{1}{n^2}.$$

(2)

$$\int_0^{\infty} x \sum_{n=1}^{\infty} e^{-nx} dx = \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{\infty} x e^{-nx} dx$$

を示せ。

$f_n = x \sum_{k=1}^n e^{-kx}$  とすると、

$$\text{L.H.S.} = \int_0^{\infty} \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) dx.$$

ここで、等比級数の公式により、

$$f_n(x) = x (e^{-x} + \cdots + e^{-nx}) \\ \uparrow \frac{x}{e^x - 1}.$$

よって単調収束定理により,

$$\begin{aligned} \text{L.H.S.} &= \int_0^{\infty} \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) dx \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{\infty} f_n(x) dx \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{\infty} (xe^{-x} + \cdots + xe^{-nx}) dx \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \left( \sum_{k=1}^n \int_0^{\infty} xe^{-kx} dx \right) \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{\infty} xe^{-nx} dx. \end{aligned}$$

(3)

(1), (2) より,

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \int_0^{\infty} \frac{x}{e^x - 1} dx$$

が成立する.

4

$\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$  上の関数

$$f(x, y) = xy \log(x^2 + y^2)$$

に対して, 次の問いに答えよ.

(1)  $f_x = f_y = 0$  となる  $(x, y)$  を求めよ.

(2)  $f$  の極大点をすべて求めよ.

クーラー寒い. けどリモコンが見当たらない.

くそう (´ ; ; `) でももうちょいや (´ ; ; `)

$$\begin{aligned} f_x &= y \left( \log(x^2 + y^2) + \frac{2x^2}{x^2 + y^2} \right) \\ f_y &= x \left( \log(x^2 + y^2) + \frac{2y^2}{x^2 + y^2} \right) \end{aligned}$$

が成立する. ここで  $f_x = f_y = 0$  とする. これは本質情報なのですが,  $f_x = 0, f_y = 0$  の 2 式は,  $f_x + f_y = 0, f_x - f_y = 0$  の 2 式に同値です. 理由は次回までに考えておいてください.(´・´)

$\log(x^2 + y^2) + 2x^2/(x^2 + y^2) \neq 0$  とすると,  $y = 0$  であるから  $(x, y) = (\pm 1, 0)$ . 同様に,  $(0, \pm 1)$  も条件を満たす. 次に  $\log(x^2 + y^2) + 2x^2/(x^2 + y^2) = 0$  とする.

$$\log(x^2 + y^2) + \frac{2x^2}{x^2 + y^2} = 0$$

$$\log(x^2 + y^2) + \frac{2y^2}{x^2 + y^2} = 0$$

が従う. まずこの 2 式の差をとることにより,  $x^2 = y^2$  が成立する. 次にこの 2 式の和をとることにより,

$$\begin{aligned} 2\log(x^2 + y^2) + \frac{2x^2 + 2y^2}{x^2 + y^2} \\ = 2\log(x^2 + y^2) + 2 \\ = 0, \end{aligned}$$

すなわち,  $x^2 + y^2 = 1/e$  が従う.

これらより,  $f_x = f_y = 0$  を満たす  $(x, y)$  は

$$(x, y) = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{2e}}, \pm \frac{1}{\sqrt{2e}}\right), (0, \pm 1), (\pm 1, 0).$$

$(x, y) = (0, \pm 1), (\pm 1, 0)$  においては極大値とならないことを示す.  $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$  とする.

$$\begin{aligned} f(x, y) &= xy \log(x^2 + y^2) \\ &= \frac{r^2}{2} \log r^2 \sin 2\theta \\ &=: g(r, \theta). \end{aligned}$$

ここで,  $r^2 \log r^2, \sin 2\theta$  はそれぞれ  $(x, y) = (0, 1)$  付近で  $r, \theta$  を増加させるにつれ, 単調に増加する関数である. 従って,  $(x, y) = (0, 1)$  付近において極値はとりえない.

同様に,  $(x, y) = (0, 1)$  付近では,  $r$  を増加させる一方,  $\theta$  を  $\pi/2 + \varepsilon \rightarrow \pi/2 - \varepsilon$  と減少させることにより,  $g$  を単調に増加させることができる. つまりこの点においても極値をとりえない. 同様にすれば,  $(x, y) = (\pm 1, 0), (0, \pm 1)$  の 4 点において極値を取らないことがわかる.

次に,  $(x, y) = (\pm 1/\sqrt{2e}, \pm 1/\sqrt{2e})$  の 4 点のうち, 第  $i$  象限にある点を  $P_i$  とする.

まず定石に従ってヘッセ行列を求めよう.  $f_{xy} = f_{yx}$  であることに注意して, 二階微分を求めていく.

$$\begin{aligned} f_{xx} &= \frac{\partial}{\partial x} f_x \\ &= \frac{2xy(x^2 + y^2 + 2y^2)}{(x^2 + y^2)^2} \\ f_{yy} &= \frac{\partial}{\partial y} f_y \\ &= \frac{2xy(x^2 + y^2 + 2x^2)}{(x^2 + y^2)^2} \\ f_{xy} &= \frac{\partial}{\partial y} f_x \\ &= \log(x^2 + y^2) + \frac{2((x^2 + y^2)^2 - 2x^2y^2)}{(x^2 + y^2)^2}. \end{aligned}$$

よって  $P_i$  におけるヘッセ行列は,

$$\begin{aligned} H &:= \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 4xy \cdot e & 0 \\ 0 & 4xy \cdot e \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

ここで,  $x^2 + y^2 = 1/e$ ,  $(x, y) = (\pm 1/\sqrt{2e}, \pm 1/\sqrt{2e})$  を用いた. 従って,

$$\det H = f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$$

が従い, 各  $P_i$  にて極値をもつことがわかる.

さてこれはコピペなのですが,

- $\det H > 0$  であり,  $f_{xx} > 0$  であれば, 極小値をもつ.(1変数のときのあれと似てる)
- $\det H > 0$  であり,  $f_{xx} < 0$  であれば, 極大値をもつ.(1変数のときのあれと似てる)
- $\det H < 0$  であれば, 鞍点をもつ.
- $\det H = 0$  であれば, よくわからない (´・`・´).

だそうです. 皆様は忘れないように気をつけてくださいね.

というわけで,  $(x, y) = (-1/\sqrt{2e}, 1/\sqrt{2e}), (1/\sqrt{2e}, -1/\sqrt{2e})$  にて極大値をとることが示せた.

というわけで, 今日1日全部捨てたねえ (´・`・´)

かなしいねえ (´・`・´)

昨日はサックス頑張ったから, 今日は軽く切り上げて ”go to キャンペーン”でも調べようと思ってたのによお (´ ; ; `)

こんなこともう二度としません.

お付き合いいただきありがとうございました.

では (つ´・`・´)つ